験震時報 第44巻 (1980 75~85頁)

震源計算装置と処理結果*

市川 政治・藤沢 格・吉田 弘*

550.34.044:034

System for Earthquake Parameter Rapid Determination and Some Results Obtained

M. Ichikawa, I. Fujisawa and H. Yoshida

(Seismological Division, J. M. A.)

For the purpose of prediction of great earthquake in the Tokai area, off south coast of central Japan, various geophysical, geodetic and geochmical observations have been carried out at many points in the coastal region and its vicinity by national institutes.

To the Seismological Division J.M.A. are telemetered seismometers at weather stations belonging to J.M.A., national universities and an institute in the region. Ocean bottom seismographs installed at the predicted epicentral area are telemetered to the Division, too (cf. Fig. 10). The telemetered seismograms at the Division are processed by an earthquake parameter rapid determination system consisting of a mini-computer of 128 KB, X-Y reader and video display (cf. Fig. 2). The system can be operated by any operator who is not familiar to the computer, because the program for rapid determination of earthquake parameter is written on the basis of a man-machine conversation technique.

Parameters for events occurring from April to June, 1979, which were rapidly determined by the system, are compared with the final results determined by J.M.A. The results obtained are summerized as follows:

1) Events of magnitude $2^{1/2} \sim 2^{3/4}$ and larger which take place in the network will be almost detected by the observation system (cf. Figs. 1 and 4).

2) Though there exist some systematic discrepancies in hypocenters determined by the system and the final processing, they are within the accuracy of determination (Figs. 5~9, Tab. 1).

3) The number of data is too few to conclude, but the comparison of hypocenters determined by data obtained from the present network, and data from the ocean bottom seismographs in the area and the present network seems to suggest that no distinct discrepancy is found in them (cf. Fig. 10, Tab. 2).

§ 1. まえがき

遠くない将来に発生すると大かたの地震関係者によっ て考えられている東海大地震に備えて,東海地域とその 周辺の地震活動の常時監視のため,当該地域に存在する 気象庁や国立大学研究所の地震計の出力が,気象庁地震 課にテレメータされている.

常時監視という立場からは、各地点からの記録をリア

* Received Dec. 10, 1979 ** 気象庁地震課 ルタイムで自動処理することが望ましい.しかし,観測 網の広さや,観測点の分布などから,目的に沿った精度 で,自動的に震源要素を決めるシステムを早急に稼動さ せることは極めて困難であり,現状では,X-Yリーダ を使って能率的に各相の験測を行ない,その結果を直ち に電子計算機で処理するという方式をとらざるを得な い.

また,特定のオペレータがこのシステムを操作するの ではなく,当番に当ったものが必要なときは何時でも, これを使って可及的速やかに震源要素が求められるよう な装置でなければならない. 以上の観点から,日立製作所製のミニコンピュータH



Photo. 1. A part of system for rapid determination of earthquake parameters. Central processing unit (CPU), magnetic disk (MD), magnetic tape unit (MT), paper tape reader (PTR) and data type writter (DTY). PR: pen recorder



Photo. 2. A part of system for rapid determination of earthquake parameters. X-Y reader (X-Y), video-display (VD) and card reader (CR).



Photo. 3. Close up of video-display. Map, P∼ S circles and message are displayed on the screen. JS: Joystick

-20 に、X-Y リーダや Video-display を取付けた計算機 先導型の震源計算装置を開発して、昭和54(1979)年1月 に地震課に設置し、同年4月から正式に運用を始めた.

東海地震観測網の地震検知能力,震源決定精度を明ら かにしておくことは、当該地域の地震活動常時監視に当 って,まず必要なことである.そこで,昭和54(1979)年 4月から7月までの観測結果に基づいて,上の問題を調 べてみたので,本装置の操作手順などとともに,その結 果を速報する次第である.

§ 2. 東海地域地震観測網

東京・松代・八丈島・飯田・御前崎・網代・鎌田・潮 岬(昭和55(1980)年には浜松・尾鷲が追加される)の気 象庁の地震計のほかに,名古屋大学の犬山・知多・三河 や,東京大学の富士川,国立防災科学技術センターの中 伊豆・岡部の地震計出力が地震課にテレメータされてい る(Fig. 10(後出)).このほか,昭和54(1979)年4月か ら,御前崎沖に敷設された海底地震計も地震課にテレメ ータされている.

各地の記録は、常時1分間1cm のスピードで出力さ れているが、設定された電圧以上の入力を1地点で検出 した場合は、1分間10cm のスピードで30秒間、また、 この間にさらに1点以上で信号を検出した場合は約3分 間、それらの地震計が関係しているチャンネルのレコー ダに記録がとられるようになっている、

この観測システムは、記録継続時間数十秒(津村の式 によれば対応する規模 M は 2.8 程度)以上の地震は、 殆んどもれなく複数地点で trigger がかけられている. しかし、継続時間が20~50秒 (M2~23)の地震は、ど こか 1 点で trigger がかかっているだけである(すなわ ち、早送り記録は30秒で止まる). とにかく、M2 以上 の地震が観測網内で発生すれば、trigger は80% 作動す るようである (Fig. 1).

§3. 震源計算装と操作手順

本計算装置 はFig. 2 に示すように, H-20 に X-Y リ ーダ, Video-display が取付けられている. X-Y リー ダの読取り精度は 0.1mm であり, 記録スピードが 1 分 間であるから, X-Y リーダによる験測精度は 59 型のそ れ以上である. また, Video-display は縦横とも 512 ドッ トで, 英・数字発生装置, key board, スクリーン上の十 字カーソル連動の joystick が付いており, $P \sim S$ 時間 による図式第 1 近似震源要素決定や, 各種メーセージを 画面に出して, 装置とオペレータが対話しながら震源計

震源計算装置と処理結果——市川・藤沢・吉田、



Fig. 1. Relation between earthquake magnitude and ratio of number of events recorded on continuous recorder to number of triggered and recorded on high speed recorder.

open circle: event triggered at 2 and more stations

solid circle: event triggered at a single station.

算を進めていくのに使用する.

震源要素計算用プログラムは,地震課データ処理係が 最終震源要素計算に使用しているものと全く同じであ),同係も本装置を使って最終震源計算を行っている.

本装置の CPU (中央処理装置) のメモリ容量は128キ ロバイト(KB) であるから, 処理プログラムと必要なパ ラメータ総てをメモリに収めることは出来ない. そこ で, 必要なパラメータ, プログラムをディスク中に収め 必要に応じてその都度, ディスクから呼び出すようにし た.

、次に、本震源計算装置の操作手順を述べる.前記のように処理プログラムはすべてディスク中に収録されており、かつ、これはコンパイルずみのものであるから、数



Fig. 2. Block diagram for system of rapid determination of earthquake parameters.
CPU: Central processing unit, V: Videodisplay, X: X-Y reader, DTY: Data type writter, T: Magnetic tape unit, D: Magnetic disk, P: Paper tape reader, C: Card reader, L: Line printer, PL: Plotter.

枚のプログラムロータをガードリーダから読込ませることにより,第1段階目のプログラムが CPU に呼込まれ, このプログラムが必要なパラメータをディスクからメモ リに読込む: 以降は処理の進行に従って, 遂次, 必要な プログラム, パラメータが CPU に入って, 次の処理・ 計算が行なわれる.

まず, 第1段階のプログラム・パラメータが CPU に 入ると, 次のようなメッセージが display の画面に現 れ, ブザーが鳴る.

シゴト ノ、ナイヨウ シジセヨ
 また、画面に十字カーソルが出るので、joystick連結のボタンを押下げると、

2) ケンソク+シンゲンケイサン=0 ケンツタ=1 シンオウ=2

のメッセージが出るので、たとえば、 $0 \in \text{key in}$ する と X-Yリーダで験測し、続いて震源要素の計算が行な われる. また、1あるいは $2 \in \text{key in}$ すると験測作業 だけ、あるいはカードによる震源計算作業だけが行なわ れる.

緊急震源計算の場合,0を key in すると,**X-Yリーダ カラ**の文と十字カーソルが画面に現れるので, joystick key を押下げる.次に,

3) キロクシ バンゴウ KEY-IN セヨ

のメッセージが画面に出るので、X-Yリーダに験測対象 の記録紙を所定の位置にセットし、その記録紙の番号 (1~3まである)を key in する. 引続いて、

77

- 37 -

(4) マエ ト ウシロ ノ タイムマーク ヲ シジ セヨ

,のメッセージが画面に出る.

X-Y リーダによる験測は2タイムマーク間の長さと, 前のタイムマークと X-Y リーダーに連結した拡大鏡付 十字カーソルが指示した位置との水平方向の長さの差か ら,指示された位相の絶対発現時が計算されるようにな っているので,先ず先頭のタイムマークを十字カーソル で指示,続いてうしろのマークを指示する必要がある.

記録紙の紙送り速度は1分間 10cm となっているの で、指示した2つのタイムマークの長さが 10±0.25cm の範囲に入っていなければ、装置はその結果を引取らな、 い. タイムマークが正しく指示されると

5) ツギニススム 1 ヤリナオシ 0 のメッセージが画面に現れる. これまでの操作に誤りが あれば, 0を key in すると初めからの作業が繰返せ る. 1を key in すると,

6) ニチ ジ フン ヲタイプ カラ シジセヨ のメーセージが画面に現れるので,指示した先頭のタイ ムマークの日時分(6文字)をkey in する. key in が終 ると入れた数字と

7) ツギ ニ ススム 1 ヤリナオシ 0 のメーセージが画面に現れるので,正しく key in され ていれば1,又, mistouch の場合は0を key in し, 正しい値を key in する. 日時分が key in されると,

8) ヨミトリ ジュンビ スミ のメッセージと十字カーソルが画面に出るので joystick 連結のボタンを押下げる.次に,

9) *P* マタハ *S* ノ イチ シジ セヨ のメッセージが出るので、X-Yリーダ上にセットした記 録上で、遂次、*P* あるいは*S*の位置を X-Y リーダ連結 の十字カーソルで指示する.

_X-Y リーダには,

御破算 P iP eP S iS eS 再読 次の記 録 計算

の文字を一定の間隔で書いてはってある(メニューと呼 んでいる)

位相の立上がりを指示した場合,その明瞭度に応じて *iP(S)*,*P(S)*,*eP(S)*の文字の占める領域を含む帯状の 区域にカーソルを置いてカーソルボタンを押下げると, 装置は験測した相が何でその立上がりがどうか認識す る.一枚の記録について験測が終り,次の記録を引続い て処理したい場合は、X-Yリーダのメニュー中の次の記 録の文字を含む垂直帯状領域内のどこかに、十字カーソ ルを置いてカーソルボタンを2度押すと再び 10) キロクシ バンゴウ KEY IN セヨ のメッセージが出るので 3)~9)の操作を繰返えす. すべての記録紙について験測が終ったならば、X-Yリ ーダのメニューの計算の文字を含む垂直帯状領域内のど こかに十字カーソルを置いてカーソルボタンを2度押 す.

なお, X-Yリーダのメニュー上の**御破算**は, 験測作業 を振出し, すなわち 1) に戻すことを, また, **再読**は直 前に指示した位相立上がり位置をキャンセルすることを 装置に伝えるためのものである.

全記録紙について験測が終り,計算を装置に指すると 11) データ ノ トリコミホウ シジ

のメッセージと十字カーソルが画面に現れる.

そこで joystick ボタンを押下げると,

12) YES = 1 NO = 0

カミテープ カラ

のメッセージが出る. この装置は, アデスから紙テープ に出力された地震データも震源計算に 取込めるし, ま た, key board からも必要な地震データを CPU に入れ ることが出来るようになっているので, 装置は紙テープ からデータを取込む必要があるか否かを問合せているの である.

もし紙テープのデータも震源計算に使用する場合は, テープを紙テープリーダにセットし, 1を key in する とジシン電報データが CPU に取込まれる. 不要の場合 は0を key in する.

このほかにも震源計算に使用したいデータがある場合 は、引続いて出るメッセージ

13) YES = 1 NO = 0

タイプ カラ の指示に従って 1 を key in すると, key board か らデータが入れられる.

1又は0の key in が終ると,

14) YES = 1 NO = 0

データ ノ トリコミ オワリ?
のメーセージが出るので、震源計算に入りたい場合は
1,まだデータを key in したい場合は0を key in する。
1を key in すると、

15) YES = 1 NO = 0

シンゲンケイサンホウ シジセヨ のメッセージと十字カーソル が画面上に 出るので joy stick ボタンを押下げると,

16) YES = 1 NO = 0

- 38 --

震源計算装置と処理結果――市川・藤沢・吉田

ルーチン プログラム ニヨル のメッセージが出るので、第1近似震源を与えることな く験測データをそのまま使って震源要素の計算をすると きは 1 を key in する. また、display 画面にプロッ トされた東海地域を中心にした中央日本の地図上に、緊 急震源決定のときのように $P \sim S$ 円を計算機に 描か せ て、第1近似の震源を決め、それに基づいて精密震源を 決めたいときは、0 を key in する (Photo. 3).

0を key in した場合,地図が画面に現れると同時に 17) シンゲン ノ フカサ ヲ アタエヨ **HHH** のメーセージが出るので,適当な深さを key in する (震源要素計算に使用している走時表に対応する深さ以 外のものを key in しても,装置は受付けない).深さが 指示されると,各地の P~S に対応する円が,その地点 を中心にして描かれる.全データのプロットが終ると, 18) シンノウ ヲ ジョイスティック デ シジセヨ のメッセージと十字カーソルが画面に出るので,ジョイ スティックを適当な方向に動かして,円の交点の重心に 十字カーソルを移しジョイスティックボタンを押下げ る...display 装置は十字カーソルの交点の座標を読取っ て, これを CPU に伝える. 次に

19) YES = 1 **NO** = 0

ウマク シンゲン ハ キマッタカ

のメーセージが出るので、各円がよく交っている場合は 1 を key in する. 1 が key in されると CPU はこ の X-Y 座標を緯度・経度に直し、その点と前に指示さ れた震源の深さ、および一番早い P 波発震時でしかも S相が験測されている地点のデータから origin time を計 算し、これらの要素を第1近似値として、前記のルーチ ン震源決定プログラムから最終震源要素を求める.

79

震源要素が求まると display 画面上に, *P*, *S* の残差 ~震央距離図, 震源要素, および,

20) YES = 1 NO = 0

ツギニ ススム 1 ヤリナオシ 0
のメッセージが出る. もし、計算結果が妥当ならば、1
を、また、不都合ならば 0 を key in する.
1を key in すると、ラインプリンターに観測結果、 震源要素残差~震央距離図が印刷され、次の験測・震源 計算作業手順 1)に移る. また、0 を押すと 17) に戻



Fig. 3. Distributions of epicenters determined by the Tokai seismological network (left) and by the JMA conventional seismological network (right).

って同じデータで震源要素の再計算が可能な状態になる ので適当な深さを与えて震源再決定を行なう、この繰返 し作業は5回まで実行できる。

ルーチンプログラムで震源計算する場合,震源要素が 求まらないと,震源決定不能のメッセージがラインプリ ンタに出るだけで,次の験測・震源計算作業手順1)に 移る.

「誰でも・何時でも」の観点から作ったものであるの で、操作に馴れてしまうと、多少、操作が煩雑であるよ うに感ぜられるが、上記のように不馴れの人でも使える ようにすると、どうしてもこうなってしまう。しかし、 同じようなシステムが今後、各管区気象台にも設置され る予定であるから、作業に当っている人々の意見・経験 を生して、より扱い易い作業手順に直して行きたい

§4. 処理結果

検知能力

本装置が正式に稼動を始めた昭和54(1979)年4月から 6月までの3か月間に、この装置で震源要素が決った地



Fig. 4. Magnitude-cumulative number relation. T in the plot shows the relation obtained from events occurring in the belt zone between the second largest rectangle and the smallest one (the area is named BELT in this paper) in the inserted plot. T&R in the plot shows the relation obtained from all events plotted in the epicenter distribution map. 震数は約370である. これらの震央を Fig. 3 の左に, また右には同じ期間に地震課データ処理係が決めた地震 の震央分布図を比較のために示してある(決った日本と その周辺の地震の数は約550).

現在, 地震の規模 *M* は適当な決定方式がなく, 決っ ていないので, 地震課データ処理係決定の *M* を使用し て, この観測網の地震検知能力を調べてみる. 現観測網 の地震検知能力は, 気象庁在来観測網のそれよりはるか に良いので, 現観測網で決められた小さな地震の *M* は 不明なものが多いが, 検知能力の推定には差支えない.

Fig. 4 は M の決った地震から作った M 別積算度数 分布図 (図の T&R に対するもの) である*. この図で T に対応するものは、同図中の震央分布図のなかに点線で 示した 3 つの矩形域のうちの中間のベルト状の地域に発 生した地震から作った結果である. この図と Fig. 1 か ら、少なくとも、上記の区域内に発生する地震は $M 2^{1/2} ~ 2^{5/4}$ まで、殆んどもれなく検知していると言えそうで ある.

2) 震源要素

真の震源要素はわからないから,地震課データ処理係 決定の最終震源要素を基準にして両者の違いを比較す る.

Fig. 5 は震央の差異を示すもので、データ処理係決定のものを三角記号、現装置決定のものを菱形記号で示し両者を直線で結んである。当然のことながら、観測網外の地震の震央の差は、網内のものより大きい。

一両者の差異に方向性,地域性が存在するか調べるため,最終震央を中心にして,現装置決定の震央を同一紙面にプロットしたものが Fig. 6 である. この図から後者は,前者に比べ,多少,東にずれている傾向が認められる. この傾向を確めるため,Fig. 6 から方向別度分布図を作った (Fig. 7). 明らかに,現装置で決めた震央は,最終震央に比べ東にずれている.

この震央のずれに観測網の影響があるか否か調べるた め, Fig. 4 に示した3矩形域の外側と中間のもの間の 区域 (OUT) に発生した地震,中間と内側の矩形域の間 の区域 (BELT) に発生した地震に分けて方位別度数分 布図を作ったもので,いずれも,現装置による震央は最 終震央に比べ東の象限にづれている.

Fig. 7 からわかるように,OUT 地域では関東地方の ものが多い. 震源要素計算に使用する基準走時表が,真 のものと違う場合,観測網外の震央が真のものに比べ観

* b値は 0.76

震源計算装置と処理結果――市川・藤沢・吉田



Fig. 5. Distribution of difference of epicenters determined by the Tokai network (\diamondsuit) and the JMA conventional seismological network (\triangle) .



Fig. 6. Relative difference of epicenters in km determined by the Tokai network data and JMA conventional seismological network data (center of the concentric circle is the latters). 測網の外側に押出される(場合によっては引込まれる) 傾向が現れることがあるが、今回の結果はこのことによ るのかもしれない(市川, 1975).

BELT 地域内の東海沖には震央は皆無であり,伊豆半 島東岸沖に多数分布していることを除くと,ほぼ一様に 地震は決められている.しかし,東ずれの現象が認めら れる.いずれの地震もわずかではあるが観測網からはづ れた地域に発生しており,前記の基準走時表と実際のも のとの差異により,当該地域の東側に発生した地震は OUT 地域側と同様,観測網外に押出し,西側のものは 観測網側に引込むようなずれが生じているため,全体と して東側にずれる傾向が出て来ているのかも知れない.

最終震央のすべてが,方位的により均一に分布した観 測点から得られたデータで決められているわけでもな く,また,最終震央が必ずしも確かであるという保証も ないので上の推論は妥当ではないかもしれないが,震源 要素計算に使用している走時表や処理プログラムも同じ であり,験測精度もほぼ同じであるいは,X-Yリーダに よるほうが良いとも考えられるので,震央のずれは,震 源要素決定に使用した観測点数とその分布に寄因するこ 験 震 時 報 第 44 巻 第 3~4号



Fig. 7. Frequency distribution of epicenters by azimuths calculated from Fig. 6. ALL indicates the result obtained from all events in Fig. 5. BELT indicates the result obtained from the area BELT in the inserted map in Fig. 4. OUT indicates the area between largest rectangle and the second largest one in Fig. 4.



Fig. 8. Histogram of difference of focal depths given by the JMA conventional network data and the Tokai network data. A, B and O in the plot correspond to All, BELT and OUT in Fig. 7, respectively.

42





Fig. 9. Histograms of standard errors for earthquake parameters determined by the method of least squares.

The right plot is not for standard error but for focal depths. Open and solid circles indicate the standard error (or depth) for the JMA conventional seismological network and the Tokai network, respectively. o.t.: origin time, long: longitude, lat: latitude.

とは確かである.

次に震源の深さの差異について述べる. Fig. 8 に示す ように,現装置で決めた震源の深さ (h_{T}) は最終値 h_{R} よ りも浅い. これは上記 2 地域 OUT (図中でO) 地域で も BELT (図中でB) 地域でも同じである.

最後に,決定された震源要素に対する標準誤差の比較 結果についてふれる. Fig. 9からわかるように,現装置 による各標準誤差(図中Tの付いたもの)は,最終震源 のそれ(図中Rの付いたもの)より悪い. これは,震源 要素計算に使用したデータ数が,多くの場合,現装置に よるほうが少ないと言うことや,最終震源計算では,デ ータをカードから入力しているので、不都合なデータは 計算からはずすことが出来るのに対し、現装置では験測 したデータは、繰返し計算の最終段階でPの場合、5秒 以上、Sの場合10秒以上の残差を持ったもの以外はすべ て計算に使用していることなどに寄因するものであろ う

83

Fig. 9の右端の図は, 震源の深さの度数分布を示すもので, 前述のように現装置によるもの(黒丸)は, 最終 震源計算結果(白丸)よりも浅く決められていることがわかる.

最終震源要素と現装置による震源要素の差異の平均値

Tab. 1. Mean difference of earthquake parameters determined by the JMA conventional seismological network data and the Tokai network data. A, B and O are the same ones as in Fig. 8. I indicates the result for events occurring in the smallest rectangle area in the epicenter map in Fig. 4.

Region Parameter	I	В	0	. A .
Origin time	$0.3s \pm .03s$	$0.4s \pm 0.13s$	$0.7s \pm 0.20s$	$0.5s \pm 0.11s$
Distance	7 km ± 2.9 km	7 km ± 1.0 km	21 km ± 3 , 9km	14 km ± 1.8 km
Focal deph	0 km \pm 4. 5km	$1 \text{km} \pm 1.5 \text{km}$	16 km \pm 4. 1km	8 km ± 2.0 km
No. of data	10	65	61	136

- 43 -

験 震 時 報 第 44 巻 第 3 ~ 4 号

を Tab. 1[']に示す.

§ 5. 海底地震計データと震源要素

御前崎沖に敷設された海底地震計データが、東海沖お よび東海地域とその周辺に発生する地震の震源要素にど のような影響を及ぼすか、あるいは、海底地震計データ が無いために従来の震源要素がずれているかを知ること は大変に興味のあるところである。もちろん、海底地震 計が敷設されている東海沖の地下構造を考慮せず基準走 時表だけで震源要素を求めたと言う点に問題は残るもの の、これが大勢には影響を及ぼすことはないであろう。

昭和54(1979)年6月から8月のか3月に海底地震計も 記録した27個の地震について、東海観測点のデータと海 底地震計によるデータを併用して決定した震央(Fig. 10 中の小さい丸)と東海観測点だけで決めたもの(Fig. 10 中の大きい丸)を Fig. 10 に示す、図中の黒丸は、東海 観測点だけでは震央の決まらなかった地震である。

6つの地震を除いて両者の差は、極めて小さいことが この図からわかる。しかし、この小さな差は、海底地震 計のデータが1~2点でしか取られていないため、大勢 に影響が出なかった場合もある。震源要素の差異の平均 値を Tab.2 に示す。

海底下に発生した地震も両者による位置がそれ程違っ ていないことは、海底地震計データ無しで決定されてい た従来のこの地域の震源要素に、千島南部の地震の震央 の大きな系統的なずれや(市川, 1979)、三陸はるか沖の



Fig. 10. Distribution of epicenters determined by the Tokai network data (large circle) and both Tokai and ocean bottom seismograph (OBS) data (small circle). Solid circle indicates epicenter which was determined by the both, but could not determined Tokai or OBS data only. X: station. Tab. 2. Mean difference of earthquake parameters determined by the Tokai network data and both Tokai and OBS data.

distance	longitude	latitude	depth
10 km \pm 3. 2km	2′±0.3′	2′±0.6′	-4 km ± 3.9 km

震源の深さのずれ(市川,1978)のようなことは無いと 言えそうである.しかし、今回の調査に使用したデータ の数は、結論を出すには余りにも少な過ぎる.より多数 のデータを使って、詳細な調査をしたいものである.

§6. むすび

昭和54(1979)年4月から観測を開始した新地震観測網、 と震源計算装置の地震検知能力や、震源決定精度を知っ ておくことは、求めた震源要素を使用する上で必要があ る.まして、このデータは東海大地震予知にかかわる重 要なものであるので、データの貯るのを待ってはいられ ない.そこで、3か月余のデータを使って上記の調査を 行った、得られた結果は、大要、次のとおりである.

1) *M 2~2¹/2* の地震が観測網内のどこかで発生すれば、少なくとも1つの観測点ではトリガーがかかる.

観測網内に発生する M2!/2~2³/4 以上の地震は、
 殆んどもれなく震源要素が決められるであろう.

3) 決められた震央は、気象庁の最終震央に対して、 観測網の東外側ではやや東方にずれ、観測網周辺の西側 でも多少東方にずれる傾向が認められる. しかし、その 差は数キロメートル以内で、これは最終決定震央の誤差。 の範内の値である.

4) 震源の深さは,最終決定震源の深さよりも 10km くらい浅くなる傾向がある.

5) 海底地震計観秒結果を加えて震源要素を決定した 場合も、それを加えなかった場合と殆んど差は認められ ない. このことは、少なくとも房総半島南方沖から東海 沖に発生した地震のこれまでの震源要素中にも、顕著な 系統的ずれは無いことを示唆している.

謝辞

- 44 --

現震源計算装置用を作るに当って日立製作所の関係ス タッフから,多大の御援助を賜った.ここに記して感謝 の意を表したい.



Ichikawa, M. (1969): *P* Arrival Time Anomaly in Northern Japan, Geophys. Mag. **34**, 345-357. 市川政治(1975): *P* 波速度異常が震源決定に及ぼす影響と*P* 波 異常の検知について, 験震時報, **40**, 43-54. Ichikawa, M. (1978) : Lateral Heterogeneity under the Southern Kurile Trench and its Vicinity and Systematic Discrepacy in Epicenter Locations, Geophys. Mag., 38, 1-19.

市川政治(1979): 三陸沖の地震の震源分布, 験震時報, **43**, 59-65.